

---

# 지역 AX 우수기업 해외 진출 및 글로벌 SI 등 산업 기술 동향 조사를 위한 CES 2026 참관 [출장지역 : 미국(라스베가스)]

---

☐ 기 간 : 2026. 1. 5.[월] ~ 1. 11.[일] 5박 7일

## I. 출장개요

### □ 추진배경

- CES 2026 참관을 통해 AX산업 및 피지컬AI 활용한 글로벌 제조업 동향 및 미래 제조 기술의 방향성을 확인
  - 세계 최대 규모의 전자·ICT 전시회 참가를 통해, 글로벌 AI 등 디지털 산업 및 최신 기술 동향을 파악하여 선진 기술혁신 벤치마킹

### □ 출장목적

- (글로벌 진출 지원) 전시 참여·혁신상 수상 기업의 정보교류 및 후속 대응방안 면담 등 현장 지원 및 해외 판로개척 지원
- (CES 2026 참관) 참관 지원을 통한 AI, 로봇틱스 등 최신 디지털 기술 동향 글로벌 시장 트렌드를 파악하여 지역 AX 산업 정책 수립에 활용

### □ 출장개요

출장자	출장 기간	출장 국가 (방문 도시)
유희숙 팀장	01.05(월) ~ 01.11(일) (5박 7일)	미국 (라스베가스)
오주영 책임	01.05(월) ~ 01.11(일) (5박 7일)	미국 (라스베가스)

### □ 주요 활동 계획

- (주요 전시 참관) CES 2026 참여 국내외 글로벌 기업·중소기업 공동관 등 전시관 참관을 통한 글로벌 동향 조사
  - AI, 로봇틱스 등 최신 기술 동향·글로벌 시장 트렌드를 파악하여 지역 AX 산업 전략과 기술 방향성 파악
- (네트워킹) CES 2026 부대행사(컨퍼런스 및 네트워킹 등) 참가, 전시관 참여기업 및 관계자 면담을 통한 협력 네트워크 구축
  - 기업·기관 관계자 면담을 통한 지역 AX 산업 정책 수립 및 지원 기업의 글로벌 진출 방안 모색

## II. 출장 결과

### □ 개요

- CES 2026 Physical AI & Robotics는 지능형 로봇의 등장을 넘어, AI와 물리적 실체와 결합하여 자율적 판단 및 행동하는 'Physical AI' 시대를 상징
- 피지컬AI 성능 고도화로 산업 혁신과 새로운 시장 창출 가속화

- 엔비디아의 젠스황CEO는 CES Foundry가 열리는 폰텔블로 호텔에서 로봇, 자율주행을 포괄하는 피지컬AI 전략과 차세대 AI칩을 선보임
  - 차세대AI 칩 "Vera Rubin(베라 루빈)"을 공개하며, 기존 블랙웰 대비 추론 성능 5배, 학습 성능 3.5배 향상을 강조하고 이미 완전 양산 단계에 진입
- 지멘스CEO롤랜드 부시는 AI를 활용하여 현실 세계의 물리 데이터 학습력을 강화한 디지털트윈 기술의 혁신 사례 및 산업현장의 적용전략 비전을 소개
  - AI기반의 데이터분석 역량을 강화한 지멘스의 디지털 트윈 기술은 산업 현장에 적용 가능성을 높이고 다양한 글로벌 기업과의 협업을 통한 AI 디지털 트윈 전략 공개




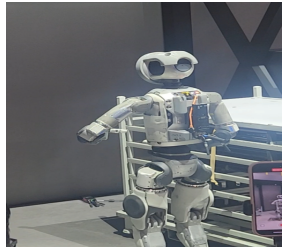

### □ 주요내용

- '단순 자동화'를 넘어, AI와 물리적 하드웨어의 결합으로 인지하고 행동하는 '피지컬 AI(Physical AI)'의 실질적 구현
    - 파운데이션 모델(플랫폼)과 이를 실행하는 하드웨어(로봇) 기업간의 협업 모델이 하나의 완성된 비즈니스 생태계 형성
  - 피지컬AI(Physical AI) 중심의 '보이는 AI'와 '보이지 않는 AI'가 동시에 공존하는 개방형 생태계 조성 및 쉐 산업 AX고도화
    - 기업간의 개방형 생태계가 두드러지며, 기업의 내적성장(Organic Growth) 및 외적 성장(Inorganic Growth) 등 기업간 협업 중시
- \* (내적성장)기업의 내재적 역량으로 성장, (외적성장)기업의 외부자원 이용 및 협업을 통해 성장



<5년간 CES 트렌드 변화>

○ CES2026 주요 전시 내용



기업명	주요내용	
○ 피지컬AI 플랫폼 : 로봇 지능의 표준화		
<b>Vera Rubin (NVIDIA)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- NVIDIA의 '베라루빈'은 CPU인 '베라'와 GPU인 '루빈'을 통합 설계하여 제작한 제품</li> <li>- 기존제품 대비 약 5배의 추론 성능과 10분의 1수준의 토큰당 발생 비용 감소 효과</li> </ul>	
<b>DIGITAL TWIN COMPOSER (SIEMENS)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 현실의 물리법칙을 반영해 가상 환경에서 신속하고 관리 가능한 실시간 포토리얼리스트틱 솔루션</li> <li>- 가상 세계에서 90%이상의 잠재적 문제를 사전 식별하고, 현장의 생산성을 20%이상 향상</li> </ul>	
<b>MLX-A1 (모빌린트)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 기존 AI시스템이 사용자와 데이터가 처리되는 공간 사이에 간격이 큰 단점을 사용환경에 직접 설치 및 구동으로 해소한 엣지 AI PC</li> </ul>	
○ 휴머노이드 로봇 : 인간 수준의 범용성 확보		
<b>아틀라스 (현대자동차)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 완전 전동식 구동계로 전환되어 인간 수준의 고난도 움직임과 복원력을 보유</li> <li>- AI학습 기반 전심제어와 산업 현장적용을 향한 휴머노이드 로봇 상용화 비전을 제시</li> </ul>	
<b>G1 (유니트리 로보틱스)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 저가형 휴머노이드 로봇'G1'을 기반으로 전심 제어 성능과 안정적인 운동능력 보유 및 가격경쟁력을 바탕으로 AI서비스 주도</li> <li>- 경량화 설계를 통해 '연구', '교육', '엔터테인먼트', 개발자 테스트 등 초기 대중 시장 진입을 목표로 함</li> </ul>	
<b>DG-5F-S (테슬로)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 사람의 손처럼 관절로 구성된 로봇 그리퍼(핸드)는 인간 수준의 파지 및 조작이 가능</li> <li>- 성인 남성 손 크기에 가까운 5지 로봇 그리퍼로, 독립 구동이 가능한 20자유도 구조를 통해 인간 수준의 정교한 동작이 가능하며 기존대비 경량화</li> </ul>	
<b>uSkin (XELA Robotics)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 고밀도 촉각 센서를 통해 로봇에 인간 수준의 정밀 촉각을 인식하고 휴머노이드 · 산업용 로봇의 활용성 고도화</li> <li>- 다양한 물체 형상과 그리퍼 · 로봇 손 구조에 밀착되며, 다양한 산업 요구에 맞춤형 설계 가능</li> </ul>	



<b>Sharpa Wave (Sharpa)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 시각을 통해 촉각을 구현하는 기술 기반으로 인간 손과 거의 동일한 수준의 정밀 조작이 가능하도록 구현</li> <li>- 22개의 능동 자유도를 구현해 인간 손 1대1 크기 비율을 갖춘 로봇손으로 0.005뉴턴(N)수준의 정밀도 보유</li> </ul>	
<b>플래너터리 기어 액추에이터 (Schaeffler)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 정밀 · 고효율 · 연속 가동이 가능한 휴머노이드 로봇 핵심 부품 '플래너터리 기어 액추에이터'</li> <li>- 로봇관절에 정밀하고 에너지 효율적인 움직임을 구현하며, 연속 가동이 가능한 구동 시스템</li> </ul>	
<b>○ 현장 특화 인텔리전스 : 실질적 문제 해결</b>		
<b>Scan &amp; Go (두산로보틱스)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 3D 비전과 물리 정보 기반 AI를 활용하여 작업 대상을 자동으로 인식하고 경로를 생성하는 자율 작업 솔루션</li> <li>- 대형 구조물(터빈, 건물외벽 등) 표면 스캔 및 최적 경로를 생서, 샌딩, 그라인딩 등 가공 가능</li> </ul>	
<b>Boom Lift (OSHKOSH)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 리프트와 로봇 팔을 결합해 자율적인 고소 작업 및 대규모 협업 가능한 로봇 플랫폼</li> <li>- 용접, 도색, 부품 등 건설 및 산업 현장의 고난도 반복 작업 자율적으로 수행 가능</li> </ul>	
<b>Dex (Richtech Robotics)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 실제 환경 데이터 축적과 시뮬레이션 기반 학습을 결합해 역동적인 산업 현장에서도 상황에 적응하며 정밀 한 작업 수행 가능</li> <li>- 서비스 산업현장을 중심으로 제조, 서빙, 물류, 음료 등 실환경 적용형 로봇</li> </ul>	
<b>클로이드 (LG전자)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 가사노동을 수행하는 최적화된 인체 친화적 구조와 정교한 조작 능력을 갖춘 홈 로봇</li> <li>- AI기반 환경 인식 · 학습 기능을 바탕으로 가사 수행 및 가전 제어 가능</li> </ul>	
<b>ALEX (위로보틱스)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 보행보조 로봇으로 이동성 보조부터 인간-로봇 상호 작용까지 아우르는 공존형 로보틱스</li> <li>- 인간의 동작과 행동, 환경 반응을 로봇형태로 구현하며 경험 중심의 기술 확장</li> </ul>	
<b>AI소방로봇 (widemount Dynamics)</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 첨단 레이더, AI, 센서 기술을 결합해 인력 개입없이 화재현장을 스스로 탐색하고 적합한 대응과 상황보고 가능</li> <li>- 화재 감지 및 초기 진압 기능을 즉시 부여할 수 있으며, 초기화재를 조기에 발견 · 억제함으로써 인명 · 재산피해 최소화</li> </ul>	

## □ 지역 Physical AI 및 공동관 전시

- 지역 Physical AI 및 공동관 전시 중 CES 혁신상 수상팀은 멀티센서 융합기반 SLAM 기술을 초경량·저전력 구조로 구현한 장치로, 실내·외 환경의 3차원 구조를 실시간 인지 가능한 혁신적 기능 보유
  - 지역 공동관 방문을 통해 서비스(제품) 및 성과 등 현황 파악

기업명	주요 전시내용	
전북대학교 (Physical AI) * CES 2026 혁신상 수상		
	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 본 기술은 카메라와 IMU 센서 융합 기반 경량 SLAM 구조를 통해 공간 인식 및 저전력 실시간 위치 추정이 가능</li> <li>• Object-based 및 Feature-based SLAM의 하이브리드 구조를 적용하여, 기존 SLAM 대비의 미론적 지도 생성 능력 강화</li> <li>• Instance Segmentation의 경량화를 통해 저사양 환경에서 '인자+경로' 안내 제공 가능</li> </ul>	

구분	투한즈인터랙티브	A solution	TIGER A.I.	고로켓
지역 공동관				

## □ 지역 지원기업 간담회 결과

- CES2026 참가기업 대상 간담회를 통해, 현지 애로사항 등 의견수렴
  - (성과확산) CES2026 우수(수상)기업 대상, 국내·외 다양한 분야의 기업과 협업 기회 및 후속지원을 통해 성과확산 및 경쟁력 강화 필요
  - (네트워킹) 글로벌 시장 진입에 있어 네트워크 확보가 필수적이며, 현지방문 및 전시 참가 등 다양한 네트워크를 확보할 수 있는 기회 필요
  - (해외판로 개척) 해외 진출을 위한, 산업 동향 및 시장 조사 등 인사이트 확보 및 현지 기관 협업 등을 통한 해외 진출에 대한 판로개척이 필요

## □ 시사점 및 우리원 정책 방향

- ('실전 AI'로의 패러다임 전환) AI가 모니터 속 데이터를 넘어 물리적 세계를 직접 제어하는 '피지컬 AI(Physical AI)'의 시대의 시작
    - 향후 로봇은 단순 자동화 기기가 아니라, 스스로 인지하고 행동하며 인간과 협업하는 '생산 파트너'로 격상 및 전반적 산업구조 변화
  - (플랫폼 주권과 하드웨어의 결합) 글로벌 빅테크 주도(엔비디아(Cosmos), AMD(Marble)등)의 로봇 운영체제(OS) 및 파운데이션 모델 선점 가속화
    - 하드웨어 · 제조 역량이 뛰어난 한국 기업들에게 글로벌 플랫폼을 우리만의 '특화 서비스'로 빠르게 최적화하는 모듈화 전략 필수
  - (글로벌 네트워크) CES는 미래의 혁신과 비전이 한곳에 모이는 거대한 시대적 흐름의 집합으로 '우수한 인사이트', '글로벌 검증', '비즈니스의 효율성'등 다양한 기회 창출 및 네트워크 구축
  - (NIPA 추진방향) 우수한 제조 · 로봇 환경을 보유한 국가로서 피지컬 AI를 실제 산업에 적용할 기술 개발(Input)과 규제 혁신(Process)의 유기적 지원 필요
    - (기술 확보) '피지컬AI' 파운데이션 모델 및 OS 등, 국내 독자적인 기술확보를 위해 대규모 국가 프로젝트 등 지속적인 기술 확보 지원필요
    - (산업 생태계) AX기반의 4차산업 구조 변화에 대한 실전형 지원체계를 구축하고, 실제 산업에 적용할 최적의 테스트베드 및 환경 조성 지원
    - (제도 혁신) 기술의 안전한 확산과 시장 선점을 위해 AI법적\* 가이드 라인 및 실증 구역 운영 · 고도화 지원을 통해 규제 혁신 거점 구축필요
- \* '인공지능 발전과 신뢰 기반 조성 등에 관한 기본법(AI기본법)' 등